

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

V. 1. Kesimpulan

Dari evaluasi hasil kerja alat yang dibangun ini masih jauh dari sempurna, dari keseluruhan hasil pengujian dapat diambil beberapa kesimpulan dalam penelitian ini:

1. Perangkat pengendali berbasis *Mikrokontroler ATmega8535* dapat melakukan fungsinya dengan baik dalam penerimaan data sensor maupun prosesnya.
2. Penggunaan *Mikrokontroler ATmega8535* untuk penggunaan pengukur kecepatan diperlukan teknik pemrograman tertentu agar hasil sesuai dengan harapan.
3. Laser yang digunakan sebagai sensor merupakan *sensor* sensitifitas yang tinggi.
4. Perancangan alat pengukur kecepatan menggunakan *LCD* sebagai penampil.

V. 2. Saran

Dalam perancangan dan perakitan alat ada beberapa kendala yang dihadapi penulis. Maka penulis akan menyampaikan beberapa saran yang diharapkan pembaca dapat memahami prinsipn alat yang dirancang sehingga dapat mengembangkan skripsi ini.

Adapun saran-saran adalah sebagai berikut :

1. Pengukuran dan pengujian perlu dilakukan seteliti mungkin untuk mendapatkan hasil yang lebih baik dan maksimal untuk pengetesan pengukur kecepatan kendaraan di jalan tol.
2. Algoritma pemrograman yang digunakan dalam system ini hanya dapat mengidentifikasi jarak sebagai *stopwatch*, menjalankan *timer* dan menghentikan *timer (Hold Timer)*. Oleh karena itu disarankan oleh para pembaca agar dapat mengembangkan algoritma pemrograman yang dapat mengetahui *flat BK* kendaraan.
3. *Prototype* pengukur kecepatan kendaraan menggunakan *sensor laser* oleh karena itu disarankan oleh para pembaca agar menggunakan *sensor* yang lebih baik dari *sensor laser* seperti sensor ping.
4. Perancangan alat pengukur kecepatan menggunakan *LCD* sebagai penampil, disarankan oleh para pembaca agar dapat mengembangkannya menggunakan penampil Komputer/leaptop untuk menampilkan dari foto kendaraan.