DAFTAR PUSTAKA

[1]. Andrianto, Heri, Darmawan, Aan, 2016, ***Arduino Belajar Cepat Dan Pemrograman***, Penerbit Informatika, Bandung.

[2]. Kadir, Abdul, 2015***, Buku Pintar Pemrograman Arduino***, Penerbit Mediakom, Yogyakarta.

[3]. Saftari, Firmansyah, 2015, ***Proyek Robotic Keren Dengn Arduino***, Penerbit PT Elex Media Komputindo, Jakarta.

[4]. **Sistem Pengendalian Secara Otomatis Pada Robot *Line Follower* Menggunakan Mikrokontroler AT89S51.** (*http://csrid.potensi-utama.ac.id/ojs/index.php/CSRID/article/view/35*, diakses pada 12 april 2016).

[5]. ***Sistem Kontrol Keseimbangan Statis Robot Humanoid Joko Klana Berbasis Pengontrol PID.*** (*http://journal.ugm.ac.id/ijeis/article/view/2341/2103*, diakses pada 12 april 2016).

[6]. ***Implementasi Robot Keseimbangan Beroda Dua Berbasis Mikrokontroler. (****http://ejurnal.itenas.ac.id/index.php/elkomika/article/view/836*, diakses pada 12 april 2016).

[7]. ***Kontrol Kesetimbangan Pada Robot Beroda Dua Menggunakan Pengendali Pid Dan Complementary Filter****. (https://journal.pcr.ac.id/paper/KontrolKesetimbanganpadaRobotBerodaDua MenggunakanPengendaliPIDdanComplementaryFilter.pdf*, diakses pada 12 april 2016).

[8]. ***Sistem Kontrol Inverted Pendulum Pada Balancing Mobile Robot****. (https://www.academia.edu/15392880/Sistem_Kontrol_Inverted_Pendulum_ Pada_Balancing_Mobile_Robot*, diakses pada 12 april 2016).