

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **V.1. Kesimpulan**

Dari pembuatan Perancangan Argo Becak Motor Berbasis Arduino Dan GPS Dengan Metode Euclidean ini, kemudian dilakukan pengujian dan analisisnya sehingga mendapat kesimpulan sebagai berikut:

1. Alat ini dapat membantu para pengguna kendaraan umum agar tidak dirugikan oleh oknum supir kendaraan umum. Karena Argo telah ditera/kalibrasi secara reguler dan disegel oleh instansi yang berwenang dalam hal ini Dinas Perdagangan khususnya yang menangani Meteorologi.
2. Untuk memudahkan pejalan kaki ataupun pengguna kendaraan mencari alamat yang dituju dengan menggunakan GPS sebagai petunjuk arah.
3. Alat ini sebagian besar digunakan untuk kendaraan umum.

#### **V.2. Saran**

Dalam Perancangan Argo Becak Motor Berbasis Arduino Dan GPS Dengan Metode Euclidean ini terdapat beberapa kendala yang dihadapi penulis. Maka penulis akan menyampaikan beberapa saran yang diharapkan pembaca dapat memahami prinsip perangkat yang dirancang sehingga dapat mengembangkan skripsi ini. Adapun saran-saran tersebut adalah:

1. Sebaiknya program yang ada pada alat ini harus dikonversikan terlebih dahulu sebelum digunakan oleh Becak Motor. Sehingga mendapatkan nilai level yang lebih akurat..
2. Menampilkan jarak tempuh/Km pada sistem arduino agar lebih menarik dan fungsional. Bertujuan agar *user* dapat mengetahui secara otomatis, terhadap perangkat yang dikendali.

3. Agar dapat menambahkan penguat sinyal GPS dan dapat digunakan dengan akurat, maka dibutuhkan GPS yang lebih tinggi spesifikasinya.